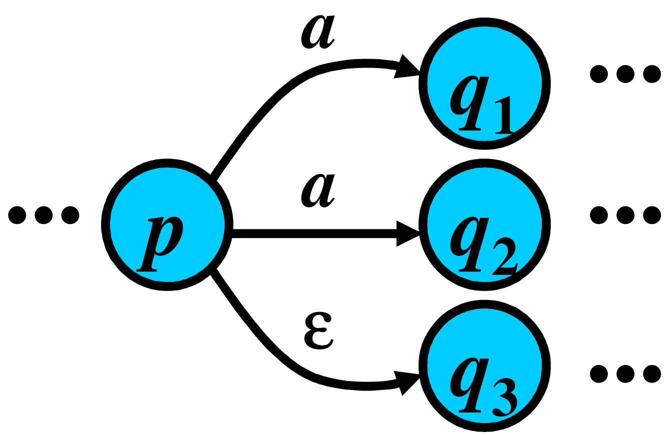
Kapitola IV.
Speciální typy konečných automatů

Teorie vs. praxe

a) Konfigurace: $\boldsymbol{p}ax$



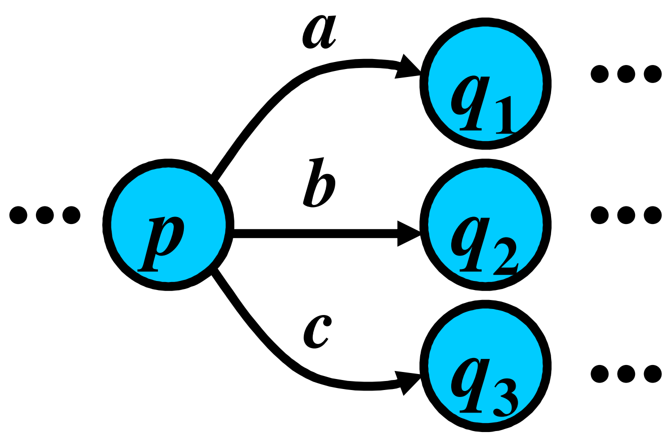
Další konfigurace:

$\boldsymbol{q_1}x$ nebo $\boldsymbol{q_2}x$ nebo $\boldsymbol{q_3}ax$?

Teorie: ☺ × Praxe: ☹

---

b) Konfigurace: $\boldsymbol{p}ax$



Další konfigurace:

pouze $\boldsymbol{q_1}x$

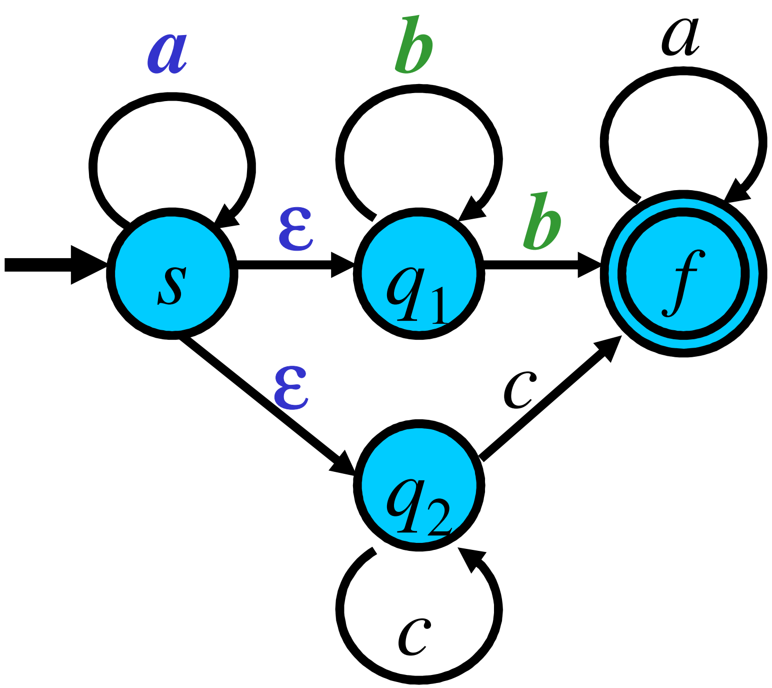
Teorie: ☹ × Praxe: ☺

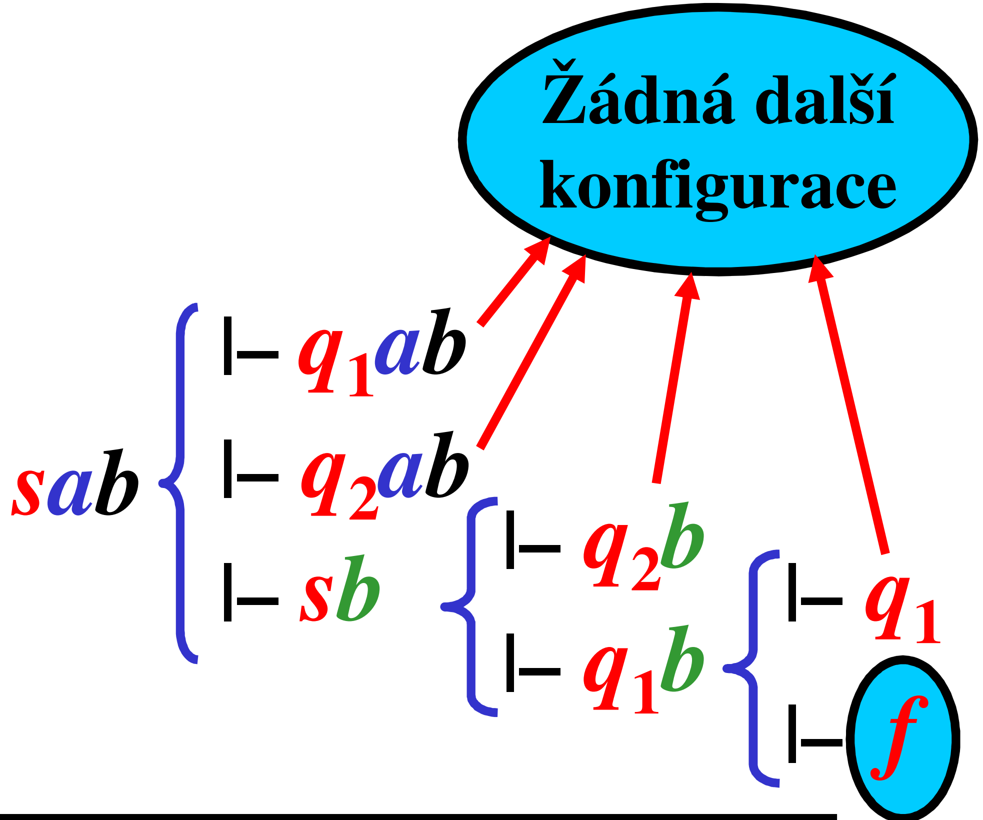
Užití obecného KA

Simulace všech možných přechodů z aktuální konfigurace

Příklad:

KA *M* je definován:





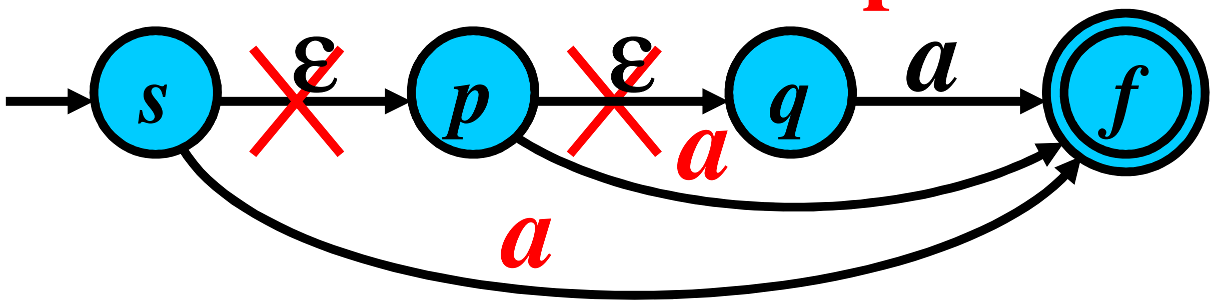
Otázka: $ab \in L(M)$?

Odpověď: ANO, $ab \in L(M)$, protože $f \in F$.

Převod KA na DKA: Myšlenka 1/2

Požadavek do praxe: *Deterministický KA* (DKA): KA, který z každé konfigurace může přejít maximálně do jedné další.

1) Myšlenka: Odstranění ε-přechodů

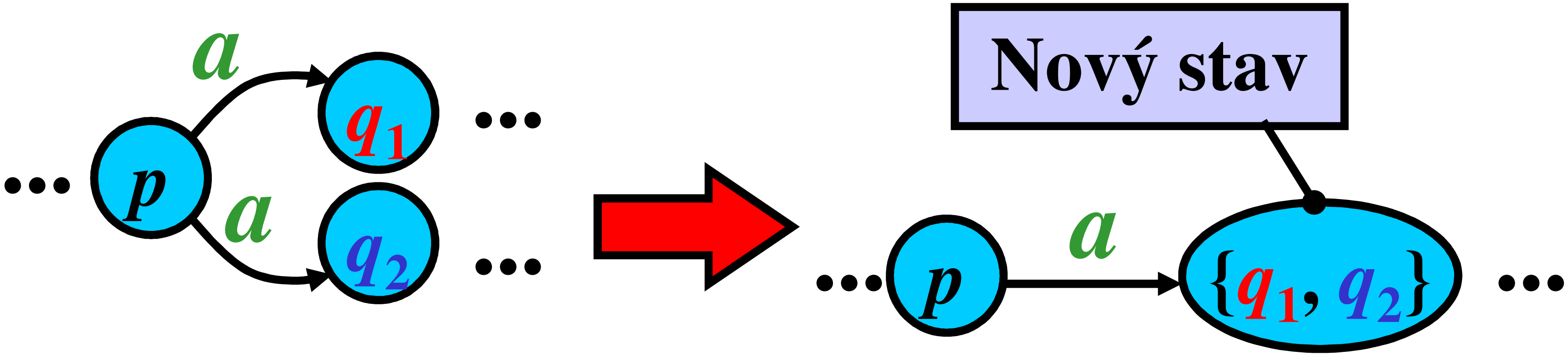


Definice: Nechť $M = (Q, \Sigma, R, s, F)$ je KA. M je ***KA bez ε-přechodů***, pokud pro každé pravidlo $pa \rightarrow q \in R$, kde $p, q \in Q$, platí:

$$a \in \Sigma \; (a \neq \varepsilon)$$

Převod KA na DKA: Myšlenka 2/2

2) Myšlenka: Odstranění nedeterminismu



Definice: Nechť $M = (Q, \Sigma, R, s, F)$ je **KA bez ε-přechodů**. M je ***deterministický konečný automat*** (DKA), pokud pro každé $pa \rightarrow q \in R$ platí, že množina $R - \{pa \rightarrow q\}$ neobsahuje žádné pravidlo s levou stranou pa.

Tvrzení

• Pro každý KA M, existuje ekvivalentní DKA M_d.

Důkaz je založen na následujících převodech:

Konečný automat *M*

↓

KA bez ε-přechodů *M'* — $L(M) = L(M')$

↓

DKA M_d — $L(M') = L(M_d)$

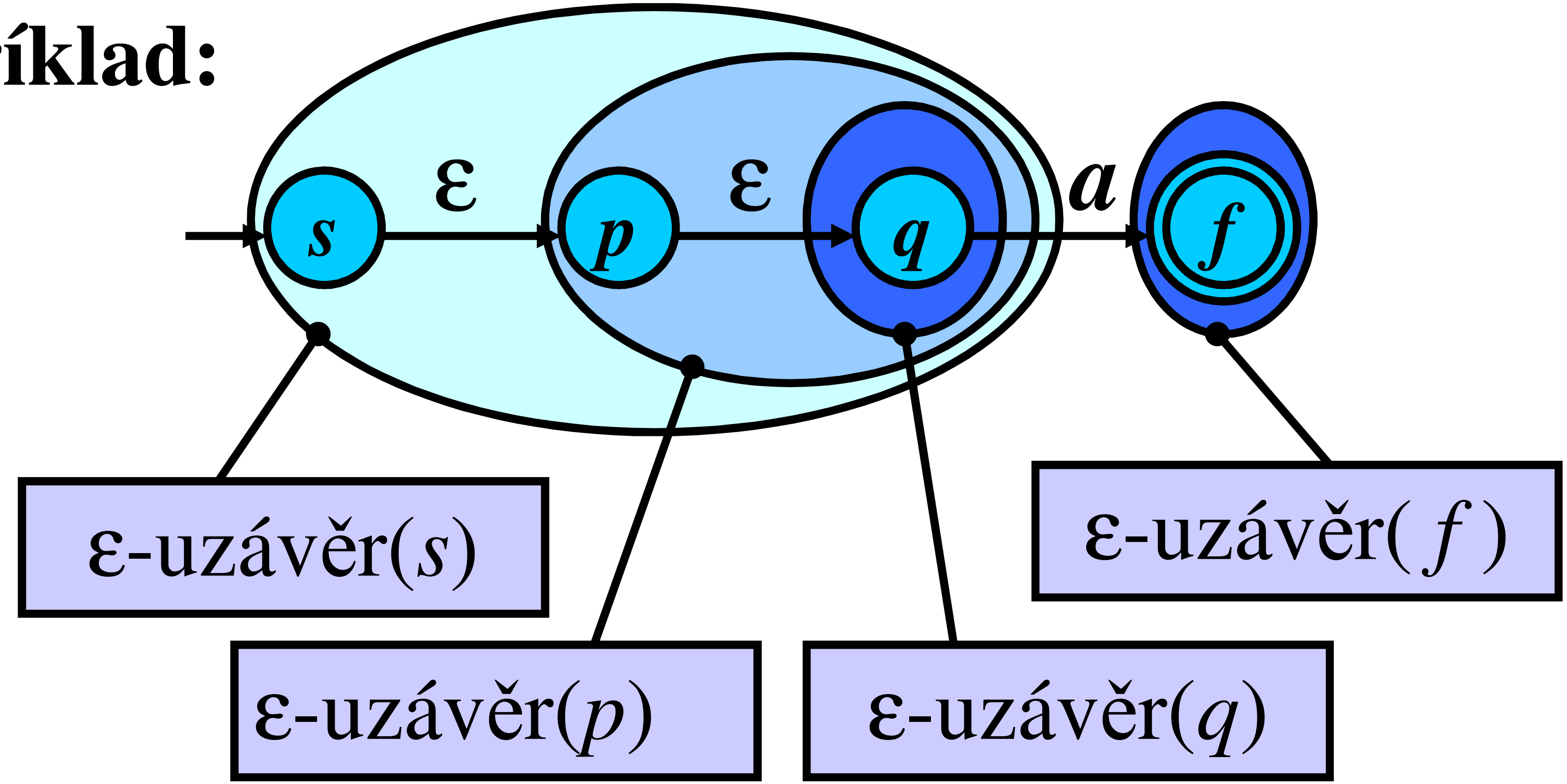
ε-uzávěr

Myšlenka: *q* je v „ε-uzávěr(*p*)“, pokud KA může přejít do *q* z *p* bez přečtení vstupního symbolu.

Definice: Pro každý stav $p \in Q$ je definován *ε-uzávěr*(p):

$$\varepsilon\text{-uzávěr}(p) = \{q: q \in Q, p \vdash^* q\}$$

Příklad:



Algoritmus: ε-uzávěr

- **Vstup:** $M = (Q, \Sigma, R, s, F)$; $p \in Q$
- **Výstup:** ε-uzávěr(p)

- **Metoda:**
- $i := 0$; $Q_0 := \{p\}$;
- **repeat**

$$i := i + 1;$$

$$Q_i := Q_{i-1} \cup \{\, p' : p' \in Q,\ q \to p' \in R,\ q \in Q_{i-1} \,\};$$

until $Q_i = Q_{i-1}$;

- ε-uzávěr(p) $:= Q_i$.

ε-uzávěr: Příklad

$M = (Q, \Sigma, R, s, F)$, kde: $Q = \{s, p, q, f\}$, $\Sigma = \{a\}$,
$R = \{s \rightarrow p, p \rightarrow q, qa \rightarrow f\}$, $F = \{f\}$

Určeme: ε-uzávěr(s)

$Q_0 = \{\mathbf{s}\}$

---

1) $\mathbf{s} \rightarrow p'; p' \in Q$: $\mathbf{s} \rightarrow \mathbf{p}$

$Q_1 = \{\mathbf{s}\} \cup \{\mathbf{p}\} = \{\mathbf{s}, \mathbf{p}\}$

---

2) $\mathbf{s} \rightarrow p'; p' \in Q$: $\mathbf{s} \rightarrow \mathbf{p}$

$\mathbf{p} \rightarrow p'; p' \in Q$: $\mathbf{p} \rightarrow \mathbf{q}$

$Q_2 = \{\mathbf{s}, \mathbf{p}\} \cup \{\mathbf{p}, \mathbf{q}\} = \{\mathbf{s}, \mathbf{p}, \mathbf{q}\}$

---

3) $\mathbf{s} \rightarrow p'; p' \in Q$: $\mathbf{s} \rightarrow \mathbf{p}$

$\mathbf{p} \rightarrow p'; p' \in Q$: $\mathbf{p} \rightarrow \mathbf{q}$

$\mathbf{q} \rightarrow p'; p' \in Q$: **nic**

$Q_3 = \{\mathbf{s}, \mathbf{p}, \mathbf{q}\} \cup \{\mathbf{p}, \mathbf{q}\} = \{\mathbf{s}, \mathbf{p}, \mathbf{q}\} = Q_2 =$ **ε-uzávěr(s)**

Algoritmus: Odstranění ε-přechodů

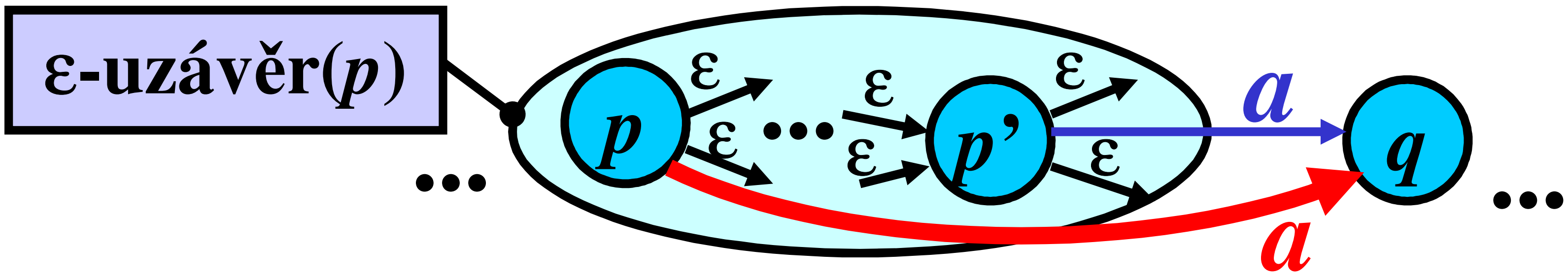
Myšlenka: Odstranit ε-přechody

- **Vstup:** KA $M = (Q, \Sigma, R, s, F)$
- **Výstup:** KA bez ε-přechodů $M' = (Q, \Sigma, R', s, F')$

- **Metoda:**
- $R' := \emptyset$;
- **for each** $p \in Q$ **do**

$$R' := R' \cup \{\, pa \rightarrow q : p'a \rightarrow q \in R,\ a \in \Sigma,\ p' \in \varepsilon\text{-uzávěr}(p),\ q \in Q \,\};$$

- $F' := \{\, p : p \in Q,\ \varepsilon\text{-uzávěr}(p) \cap F \neq \emptyset \,\}$.



Odstranění ε-přechodů: Příklad 1/3

$M = (Q, \Sigma, R, s, F)$, kde:

$Q = \{s, q_1, q_2, f\}$; $\Sigma = \{a, b, c\}$;

$R = \{sa \rightarrow s, s \rightarrow q_1, q_1b \rightarrow q_1, q_1b \rightarrow f, s \rightarrow q_2, q_2c \rightarrow q_2, q_2c \rightarrow f, fa \rightarrow f\}$; $F = \{f\}$

---

1) pro $p = \mathbf{s}$: ε-uzávěr($\mathbf{s}$) = $\{\mathbf{s}, \mathbf{q_1}, \mathbf{q_2}\}$

A. $sd \rightarrow q'$, $d \in \Sigma$, $q' \in Q$: $\boldsymbol{sa \rightarrow s}$

B. $q_1d \rightarrow q'$, $d \in \Sigma$, $q' \in Q$: $\boldsymbol{q_1b \rightarrow q_1, q_1b \rightarrow f}$

C. $q_2d \rightarrow q'$, $d \in \Sigma$, $q' \in Q$: $\boldsymbol{q_2c \rightarrow q_2, q_2c \rightarrow f}$

$R' = \emptyset \cup \{\boldsymbol{sa \rightarrow s, sb \rightarrow q_1, sb \rightarrow f, sc \rightarrow q_2, sc \rightarrow f}\}$

Odstranění ε-přechodů: Příklad 2/3

2) pro $p = q_1$: ε-uzávěr(q_1) = $\{q_1\}$

A. $q_1 d \rightarrow q'$; $d \in \Sigma$; $q' \in Q$: $q_1 b \rightarrow q_1$, $q_1 b \rightarrow f$

$R' = R' \cup \{q_1 b \rightarrow q_1, q_1 b \rightarrow f\}$

---

3) pro $p = q_2$: ε-uzávěr(q_2) = $\{q_2\}$

A. $q_2 d \rightarrow q'$; $d \in \Sigma$; $q' \in Q$: $q_2 c \rightarrow q_2$, $q_2 c \rightarrow f$

$R' = R' \cup \{q_2 c \rightarrow q_2, q_2 c \rightarrow f\}$

---

4) pro $p = f$: ε-uzávěr(f) = $\{f\}$

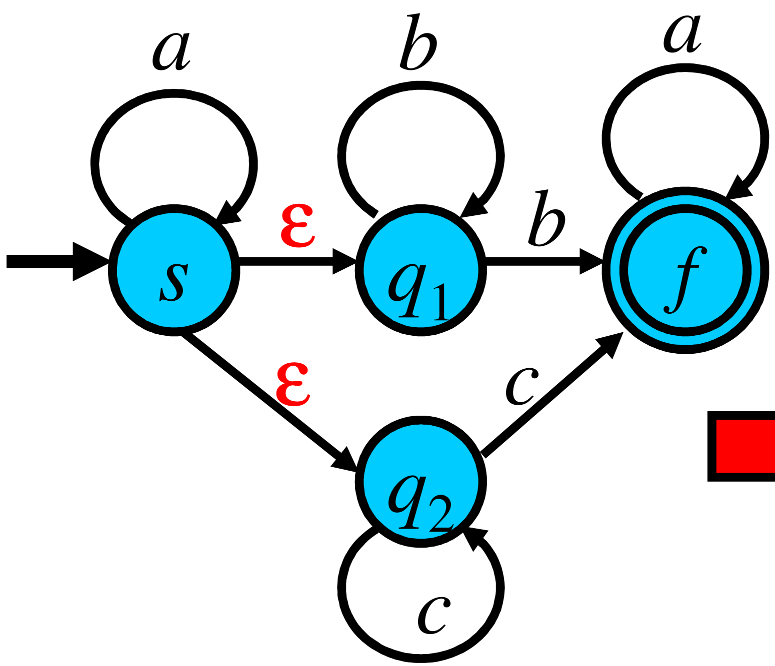
A. $f d \rightarrow q'$; $d \in \Sigma$; $q' \in Q$: $fa \rightarrow f$

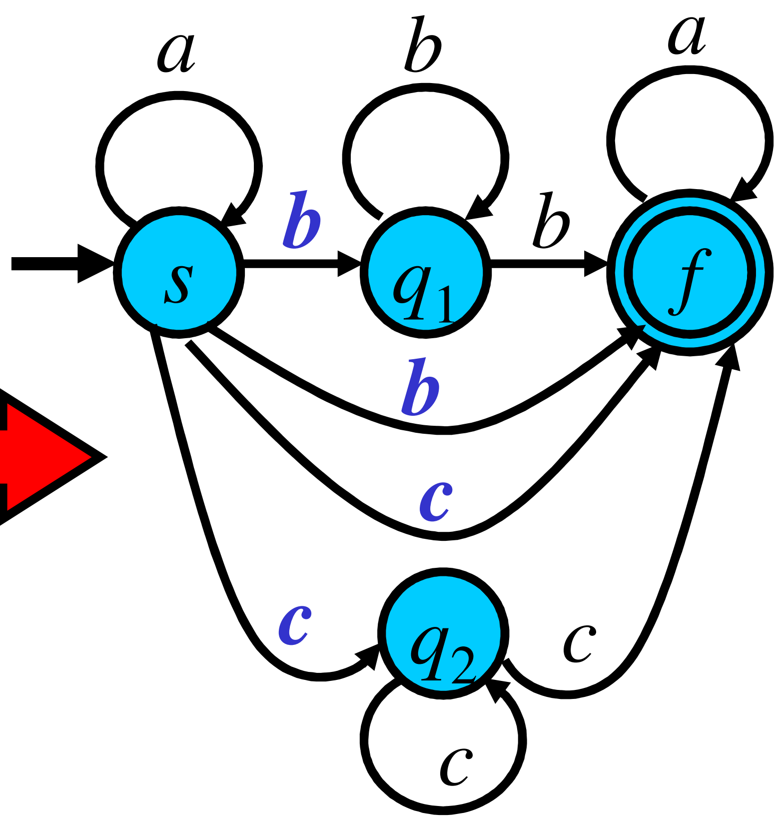
$R' = R' \cup \{fa \rightarrow f\}$

$R' = \{sa \rightarrow s, sb \rightarrow q_1, sb \rightarrow f, sc \rightarrow q_2, sc \rightarrow f,$
$q_1 b \rightarrow q_1, q_1 b \rightarrow f, q_2 c \rightarrow q_2, q_2 c \rightarrow f, fa \rightarrow f\}$

Odstranění ε-přechodů: Příklad 3/3

$$\left.\begin{array}{l}
\varepsilon\text{-uzávěr}(s) \cap F = \{s, q_1, q_2\} \cap \{f\} = \emptyset \\
\varepsilon\text{-uzávěr}(q_1) \cap F = \{q_1\} \cap \{f\} = \emptyset \\
\varepsilon\text{-uzávěr}(q_2) \cap F = \{q_2\} \cap \{f\} = \emptyset \\
\varepsilon\text{-uzávěr}(f) \cap F = \{f\} \cap \{f\} = \{f\} \neq \emptyset
\end{array}\right\} \boldsymbol{F'} = \{f\}$$

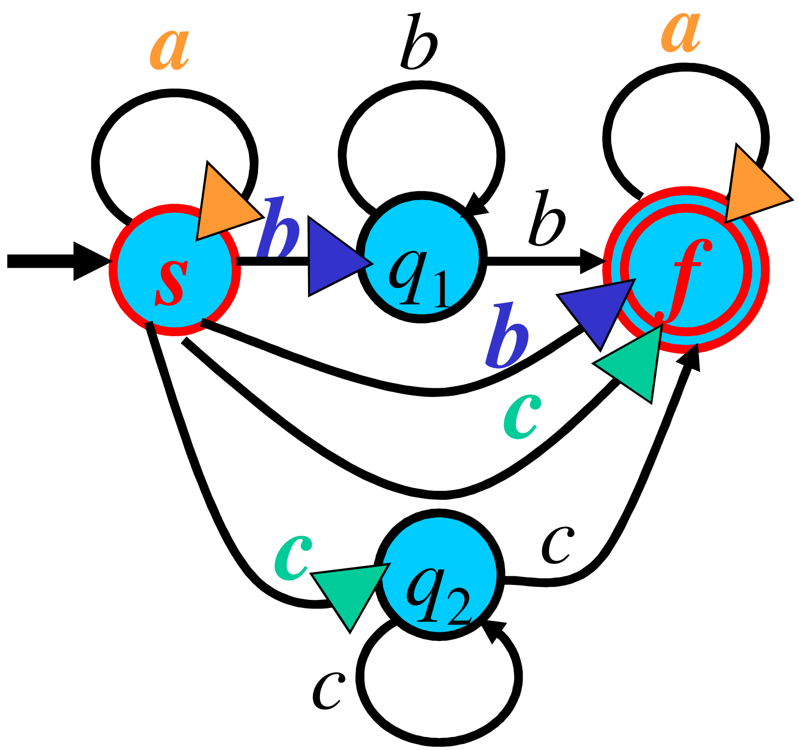




Odstranění nedeterminismu

Myšlenka: Vytvořit stavy ze všech podmnožin množiny stavů KA bez ε-přechodů a přidat přechody mezi nimi tak, aby simulovaly přechody původního automatu.

Ilustrace:

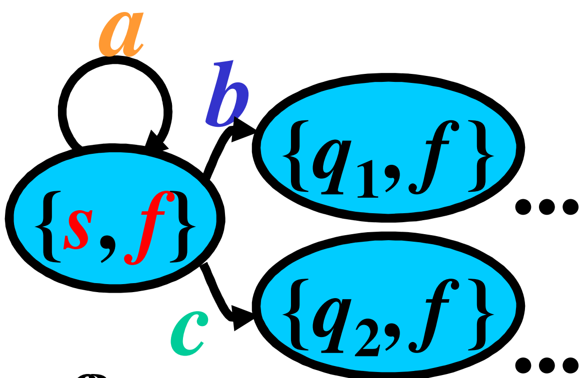


$Q_{DKA} = \{\{s\}, \{q_1\}, \{q_2\}, \{f\}, \{s,q_1\}, \{s,q_2\}, \{s,f\}, \{q_1,q_2\}, \{q_1,f\}, \{q_2,f\}, \{s,q_1,q_2\}, \{s,q_1,f\}, \{s,q_2,f\}, \{q_1,q_2,f\}, \{s,q_1,q_2,f\}\}$

Pro stav $\{s\}$: …

⋮

Pro stav $\{s,f\}$:



⋮

Pro stav $\{s,q_1,q_2,f\}$: …

Algoritmus: Odstranění nedeterminismu

- **Vstup:** KA bez ε-přechodů: $M = (Q, \Sigma, R, s, F)$
- **Výstup:** DKA: $M_d = (Q_d, \Sigma, R_d, s_d, F_d)$

- **Metoda:**
- $Q_d := \{Q' : Q' \subseteq Q, Q' \neq \emptyset\}$; $R_d := \emptyset$;
- **for each** $Q' \in Q_d$, **and** $a \in \Sigma$ **do begin**

  $Q'' := \{q : p \in Q', pa \rightarrow q \in R\}$;

  if $Q'' \neq \emptyset$ **then** $R_d := R_d \cup \{Q'a \rightarrow Q''\}$;

  end
- $s_d := \{s\}$;
- $F_d := \{F' : F' \in Q_d, F' \cap F \neq \emptyset\}$.

Odstranění nedeterminismu: Příklad 1/5

$M = (Q, \Sigma, R, s, F)$, kde:

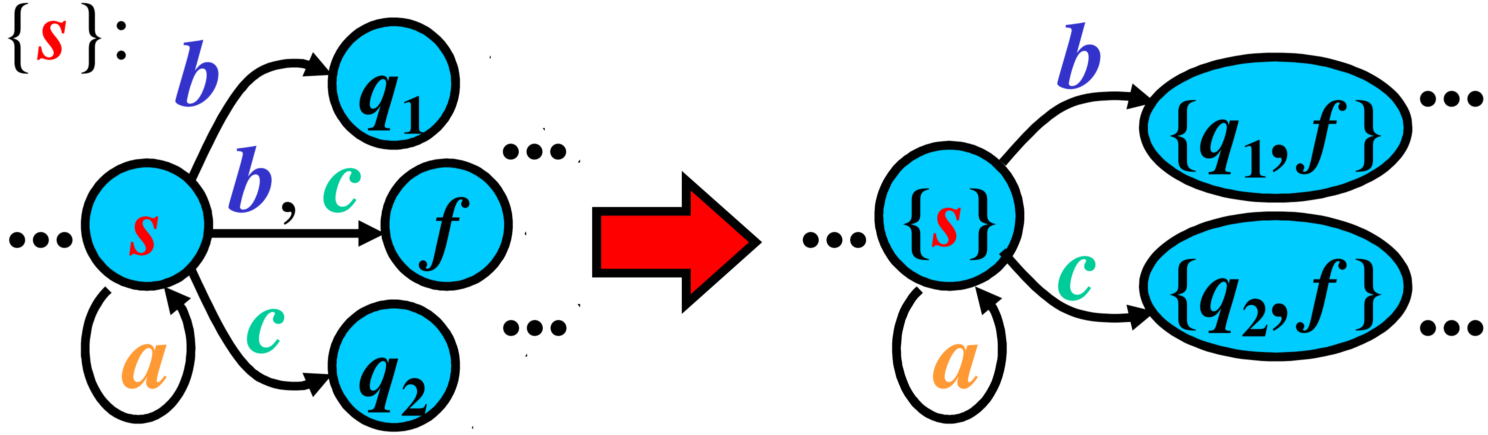
$Q = \{s, q_1, q_2, f\}$; $\Sigma = \{a, b, c\}$; $F = \{f\}$

$R = \{sa \to s,\ sb \to q_1,\ sb \to f,\ sc \to q_2,\ sc \to f,$
$q_1b \to q_1,\ q_1b \to f,\ q_2c \to q_2,\ q_2c \to f,\ fa \to f\}$;

$Q_d = \{\{s\}, \{s,q_1\}, \{s,q_1,q_2\}, \{s,q_1,f\}, \{s,q_1,q_2,f\}, \{s,q_2\}, \{s,q_2,f\},$
$\{s,f\}, \{q_1\}, \{q_1,q_2\}, \{q_1,f\}, \{q_1,q_2,f\}, \{q_2\}, \{q_2,f\}, \{f\}\}$

---

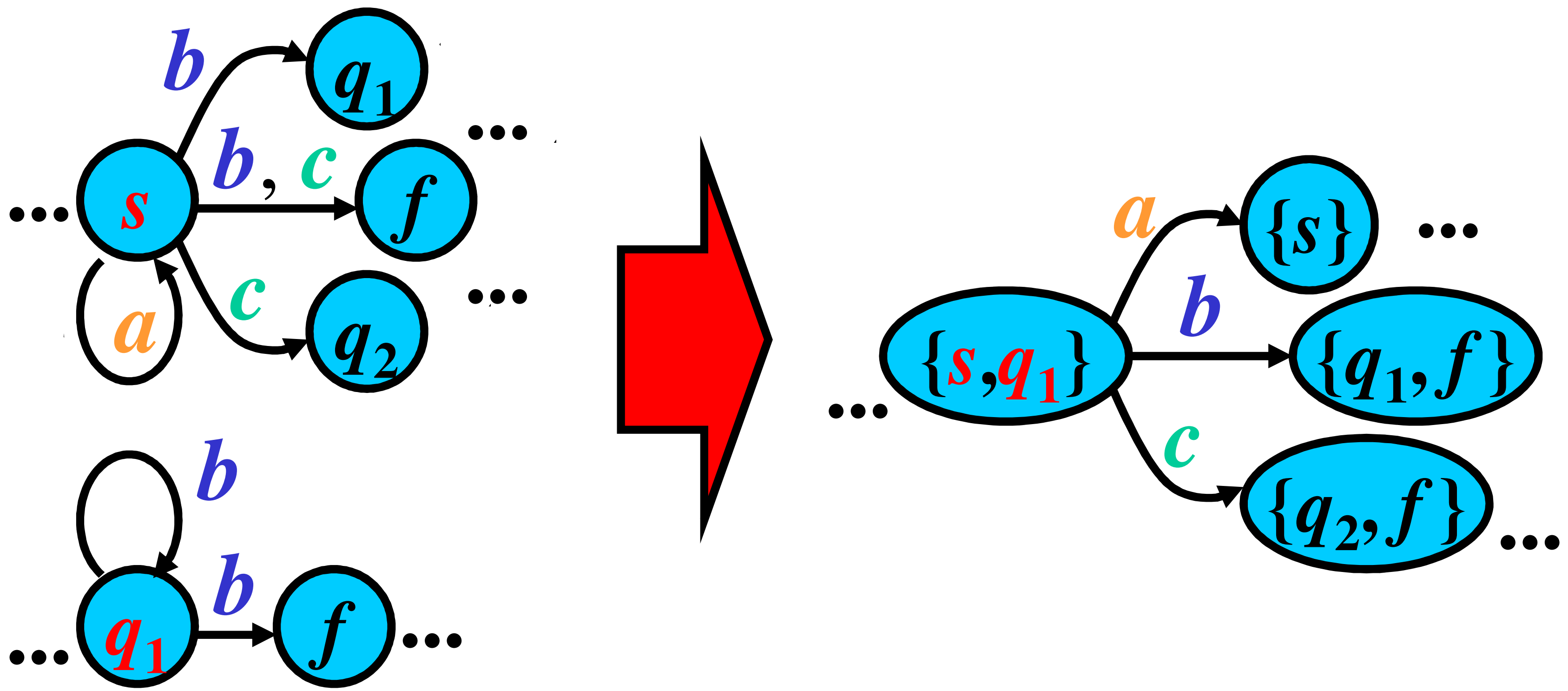
pro $Q' = \{s\}$:



$R_d = \emptyset \cup \{\{s\}a \to \{s\},\ \{s\}b \to \{q_1,f\},\ \{s\}c \to \{q_2,f\}\}$

Odstranění nedeterminismu: Příklad 2/5

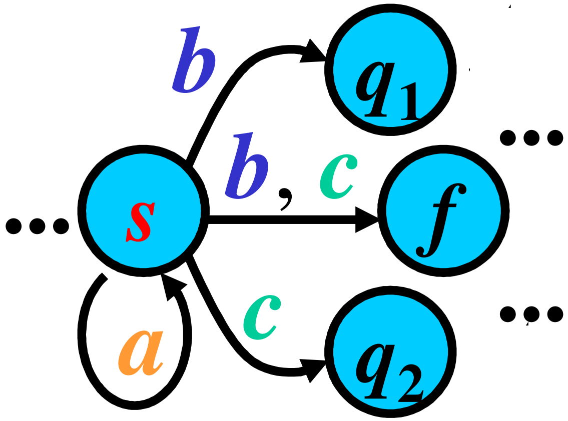
pro $Q' = \{s, q_1\}$:

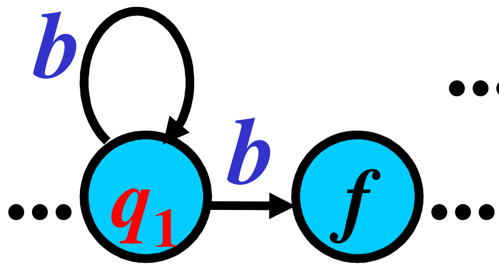


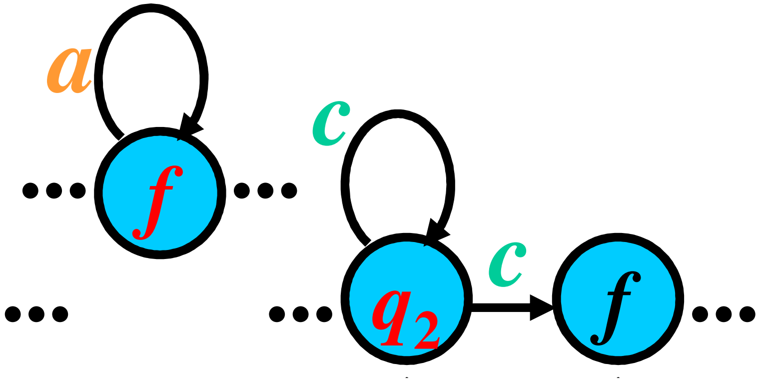
$R_d = R_d \cup \{\{s,q_1\}a \to \{s\}, \{s,q_1\}b \to \{q_1,f\}, \{s,q_1\}c \to \{q_2,f\}\}$

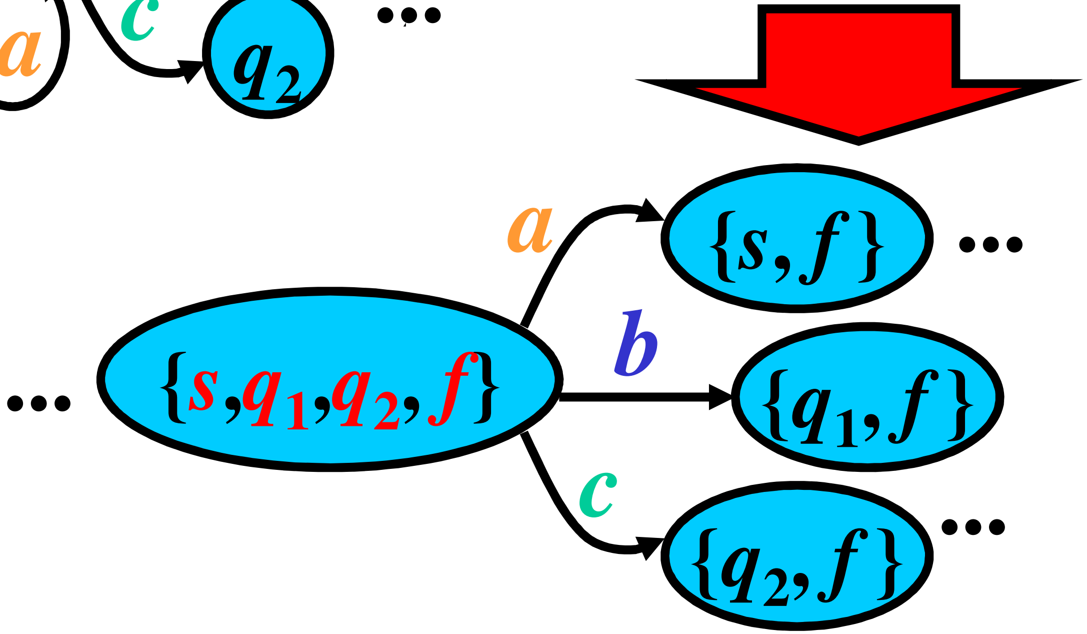
Odstranění nedeterminismu: Příklad 3/5

pro $Q' = \{s, q_1, q_2, f\}$:









Analogicky vytvořit ostatní stavy…

$$R_d = R_d \cup \{\{s,q_1,q_2,f\}a \rightarrow \{s,f\},\ \{s,q_1,q_2,f\}b \rightarrow \{q_1,f\},$$
$$\{s,q_1,q_2,f\}c \rightarrow \{q_2,f\}\}$$

Odstranění nedeterminismu: Příklad 4/5

Koncové stavy: $F_d := \{F' : F' \in Q_d, F' \cap F \neq \emptyset\}$

pro $F = \{f\}$:

$\{s\} \cap \{f\} = \emptyset \Rightarrow \{s\} \notin F_d$

$\{s,q_1\} \cap \{f\} = \emptyset \Rightarrow \{s,q_1\} \notin F_d$

$\{s,q_1,q_2\} \cap \{f\} = \emptyset \Rightarrow \{s,q_1,q_2\} \notin F_d$

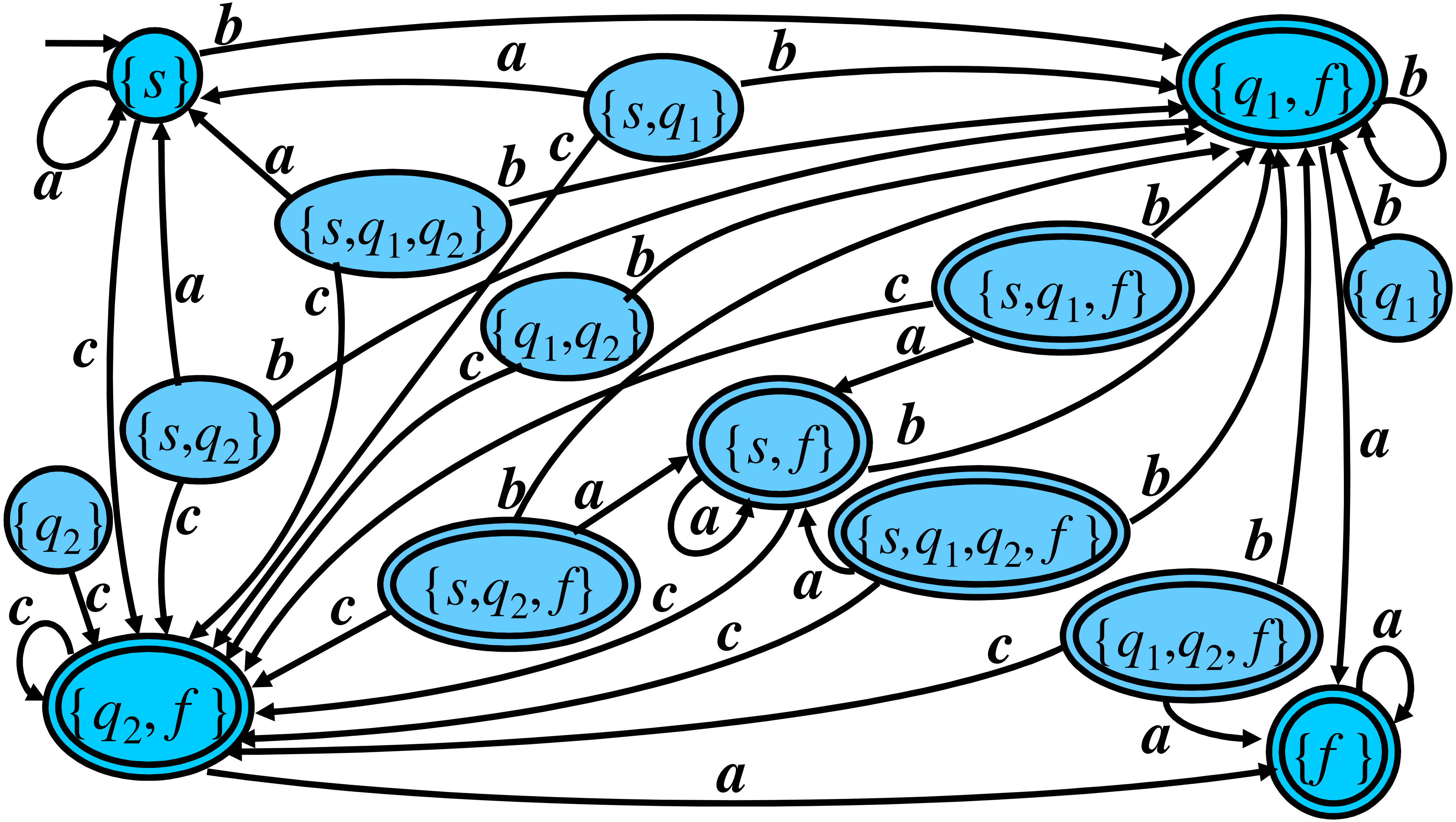
$\{s,q_1,f\} \cap \{f\} = \{f\} \neq \emptyset \Rightarrow \{s,q_1,f\} \in F_d$

$\{s,q_1,q_2,f\} \cap \{f\} = \{f\} \neq \emptyset \Rightarrow \{s,q_1,q_2,f\} \in F_d$

$\vdots$

$$F_d = \{\{s,q_1,f\}, \{s,q_1,q_2,f\}, \{s,q_2,f\}, \{s,f\}, \{q_1,f\}, \{q_1,q_2,f\}, \{q_2,f\}, \{f\}\}$$

Odstranění nedeterminismu: Příklad 5/5



Otázka: Můžeme vytvořit DKA menší?

Odpověď: Ano

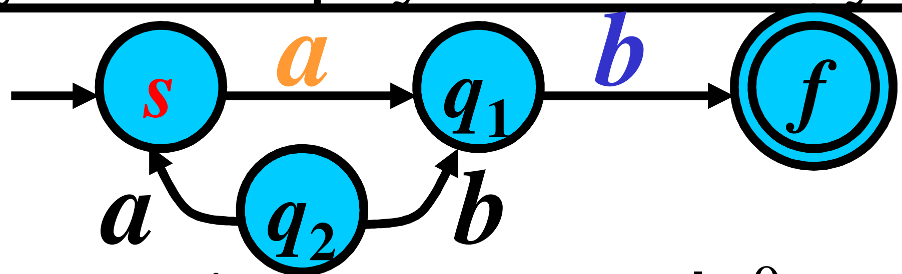
Dostupné stavy

Myšlenka: Stav *q* je *dostupný*, pokud pro nějaký řetězec „dostane" DKA z *s* (počáteční stav) do *q*.

Definice: Nechť $M = (Q, \Sigma, R, s, F)$ je KA.
Stav $q \in Q$ je *dostupný*, pokud existuje $w \in \Sigma^*$, pro který platí $sw \vdash^* q$. Jinak q je *nedostupný*.

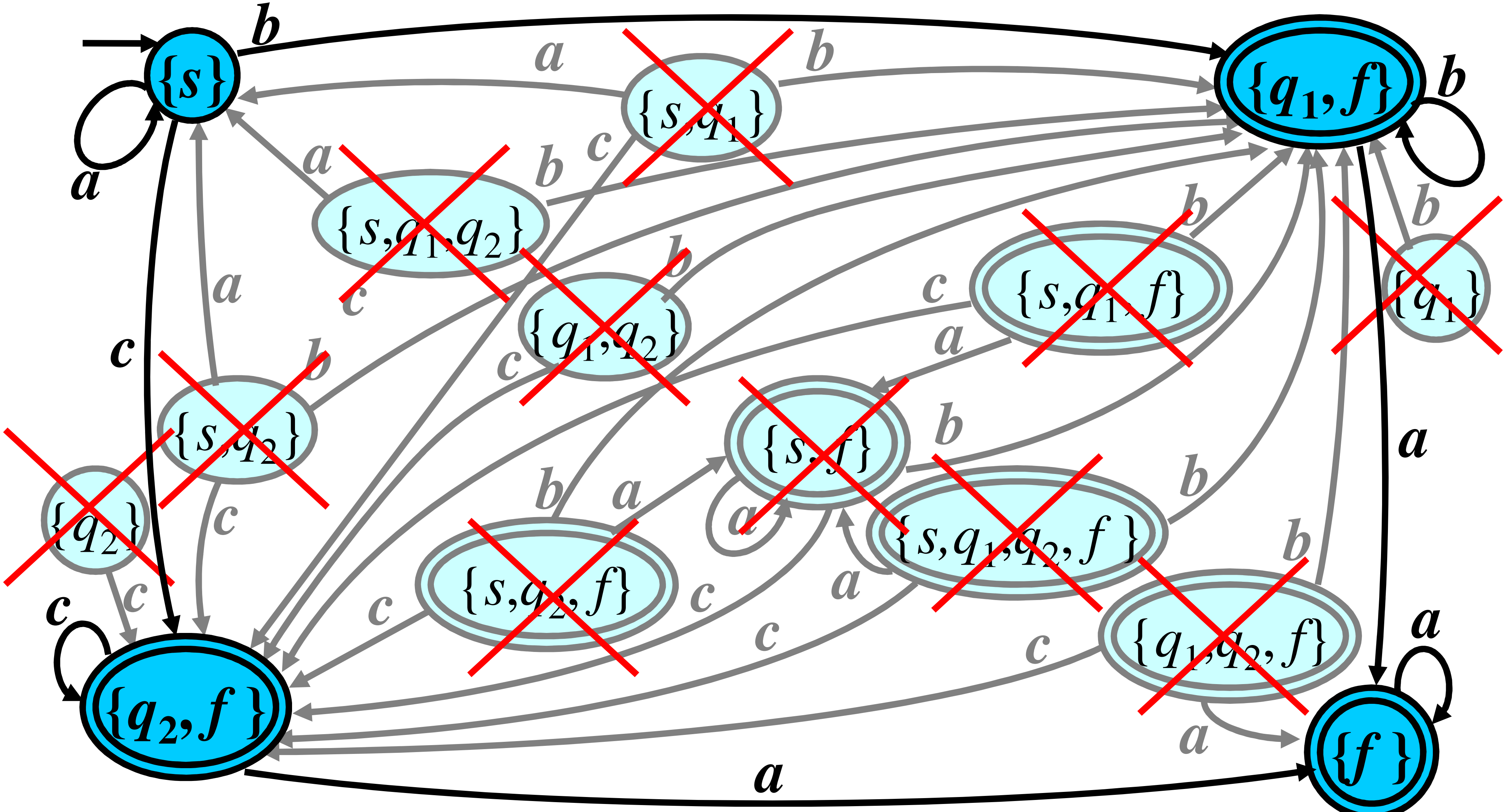
Pozn.: Každý nedostupný stav může být odstraněn

Příklad:



Stav s - dostupný: $w = \varepsilon$: $s \vdash^0 s$
Stav q_1 - dostupný: $w = a$: $sa \vdash q_1$
Stav f - dostupný: $w = ab$: $sab \vdash q_1b \vdash f$
Stav q_2 - **nedostupný** (neexistuje žádné $w \in \Sigma^*$ takové, že $sw \vdash^* q_2$)

Předchozí příklad: Nedostupné stavy

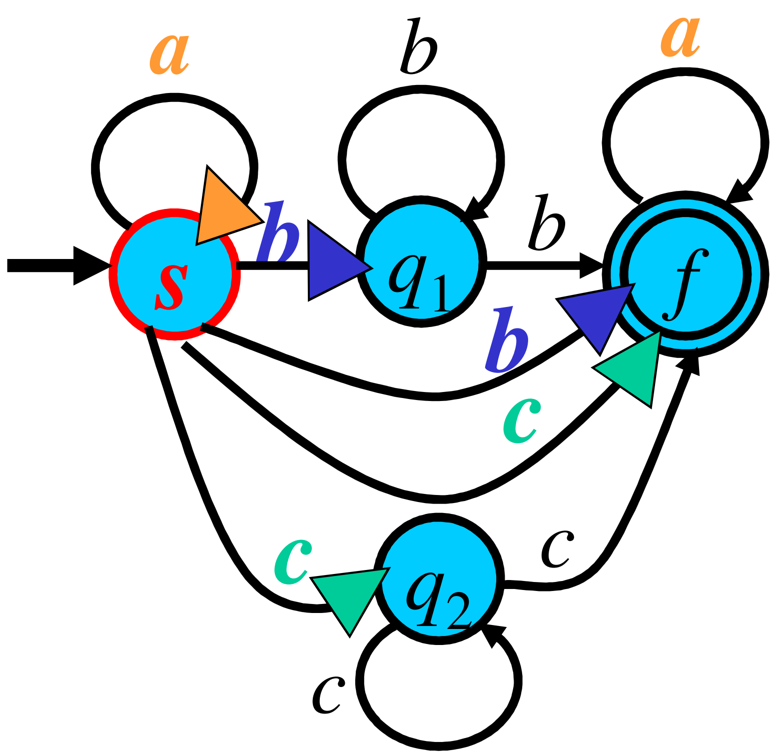


Mnoho nedostupných stavů

Algoritmus II: Odstranění nedeterminismu

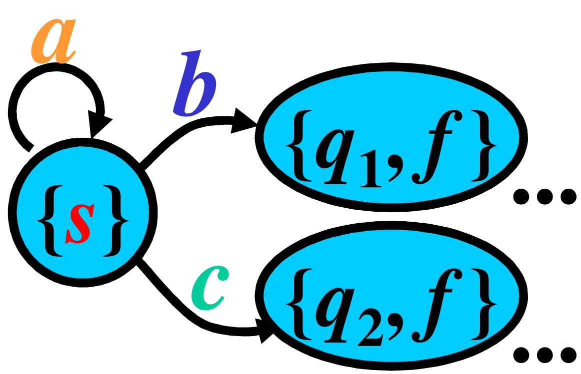
Myšlenka: Analogie předchozího algoritmu s tím rozdílem, že budeme postupně přidávat pouze stavy, které jsou dostupné

Ilustrace:



$Q_{DKA} = \{\{s\}\}$

Pro stav $\{s\}$:



Přidej nové stavy $\{q_1, f\}$, $\{q_2, f\}$ do Q_{DKA}

Pro stav $\{q_1, f\}$: …

Pro stav $\{q_2, f\}$: …

Přidej nové stavy …

⋮

Algoritmus II: Odstranění nedeterminismu

- **Vstup:** KA bez ε-přechodů: $M = (Q, \Sigma, R, s, F)$
- **Výstup:** DKA: $M_d = (Q_d, \Sigma, R_d, s_d, F_d)$
  bez nedostupných stavů

- **Metoda:**
- $s_d := \{s\}$; $Q_{new} := \{s_d\}$; $R_d := \emptyset$; $Q_d := \emptyset$; $F_d := \emptyset$;
- **repeat**

    nechť $Q' \in Q_{new}$; $Q_{new} := Q_{new} - \{Q'\}$; $Q_d := Q_d \cup \{Q'\}$;

    for each $a \in \Sigma$ **do begin**

        $Q'' := \{q: p \in Q', pa \rightarrow q \in R\}$;

        if $Q'' \neq \emptyset$ **then** $R_d := R_d \cup \{Q'a \rightarrow Q''\}$;

        if $Q'' \notin Q_d \cup \{\emptyset\}$ **then** $Q_{new} := Q_{new} \cup \{Q''\}$

    end

    if $Q' \cap F \neq \emptyset$ **then** $F_d := F_d \cup \{Q'\}$

until $Q_{new} = \emptyset$.

Odstranění nedeterminismu II: Příklad 1/3

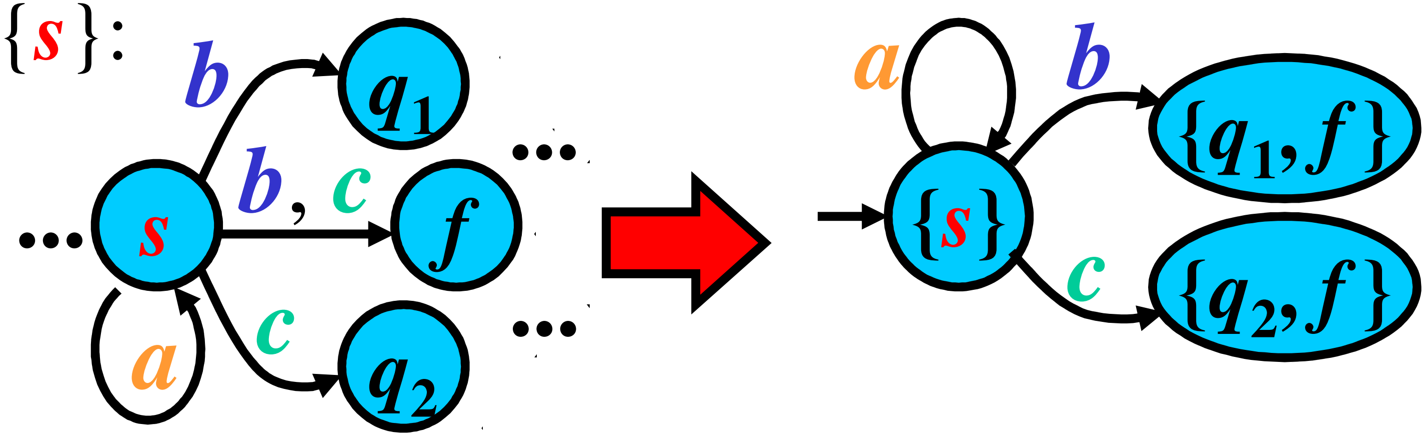
$M = (Q, \Sigma, R, s, F)$, kde:

$Q = \{s, q_1, q_2, f\}$; $\Sigma = \{a, b, c\}$; $F = \{f\}$

$R = \{sa \rightarrow s, sb \rightarrow q_1, sb \rightarrow f, sc \rightarrow q_2, sc \rightarrow f,$
$q_1b \rightarrow q_1, q_1b \rightarrow f, q_2c \rightarrow q_2, q_2c \rightarrow f, fa \rightarrow f\}$;

$Q_{new} = \{\{s\}\}$; $R_d = \emptyset$; $Q_d = \emptyset$; $F_d = \emptyset$

for $Q' = \{s\}$:

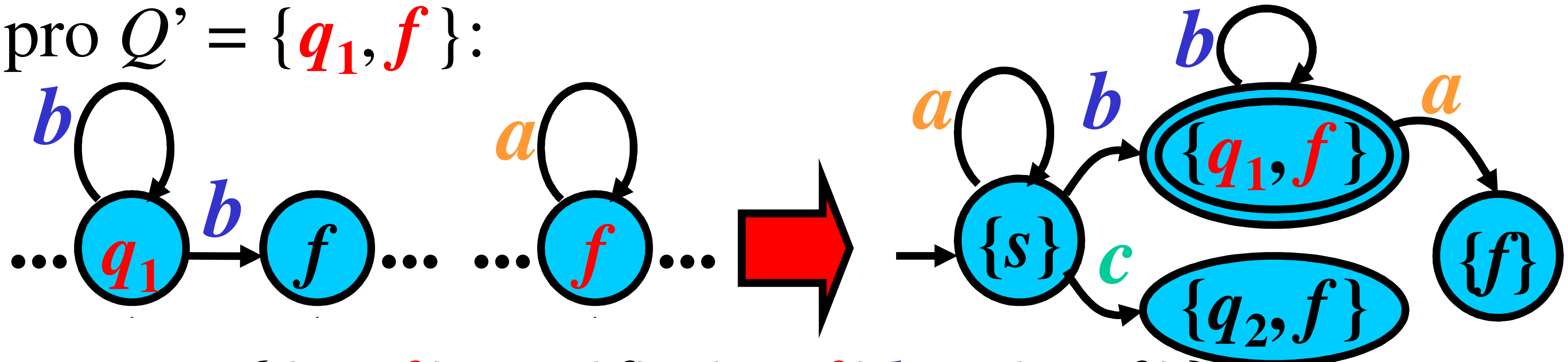


$R_d := \emptyset \cup \{\{s\}a \rightarrow \{s\}, \{s\}b \rightarrow \{q_1, f\}, \{s\}c \rightarrow \{q_2, f\}\}$

$Q_{new} = \{\{q_1, f\}, \{q_2, f\}\}$, $Q_d = \emptyset \cup \{\{s\}\}$, $F_d = \emptyset$

Odstranění nedeterminismu II: Příklad 2/3

pro $Q' = \{q_1, f\}$:

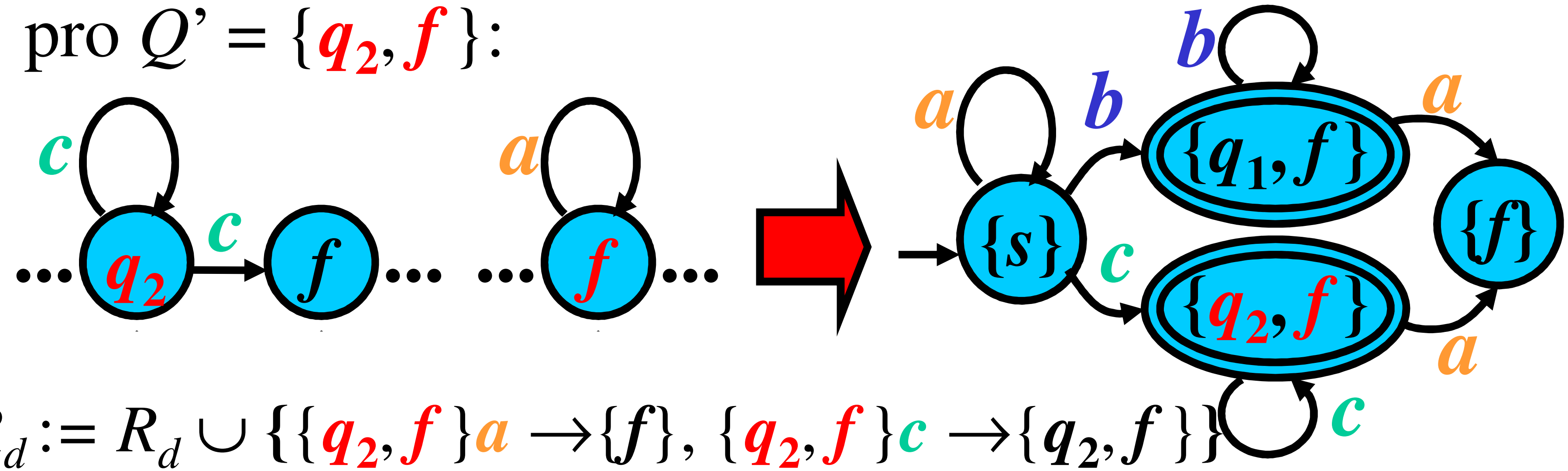


$R_d := R_d \cup \{\{q_1, f\}a \rightarrow \{f\}, \{q_1, f\}b \rightarrow \{q_1, f\}\}$

$Q_{new} = \{\{q_2, f\}, \{f\}\}, Q_d = Q_d \cup \{\{q_1, f\}\}, F_d := \emptyset \cup \{\{q_1, f\}\}$

---

pro $Q' = \{q_2, f\}$:

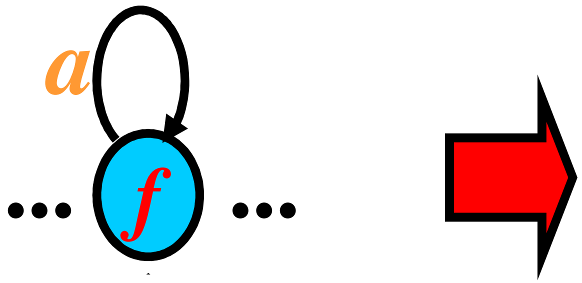


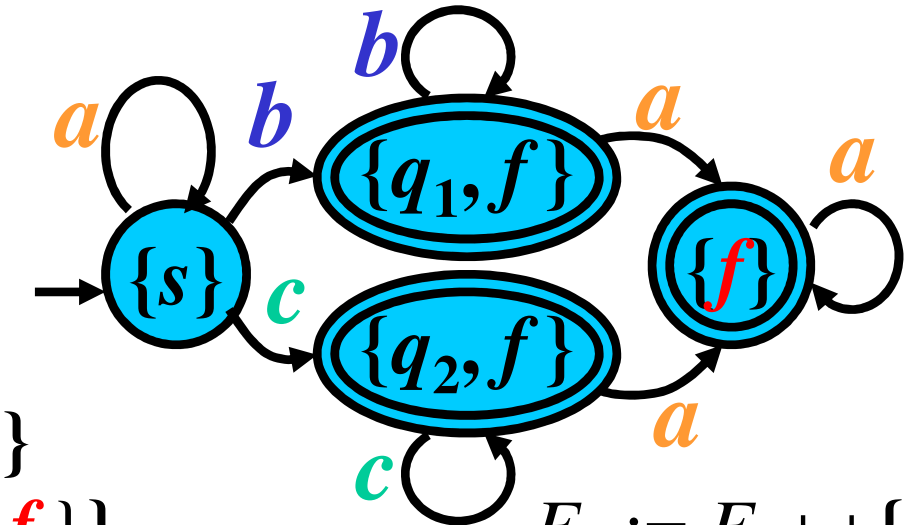
$R_d := R_d \cup \{\{q_2, f\}a \rightarrow \{f\}, \{q_2, f\}c \rightarrow \{q_2, f\}\}$

$Q_{new} = \{\{f\}\}, Q_d = Q_d \cup \{\{q_2, f\}\}, F_d := F_d \cup \{\{q_2, f\}\}$

Odstranění nedeterminismu II: Příklad 3/3

pro $Q' = \{f\}$:

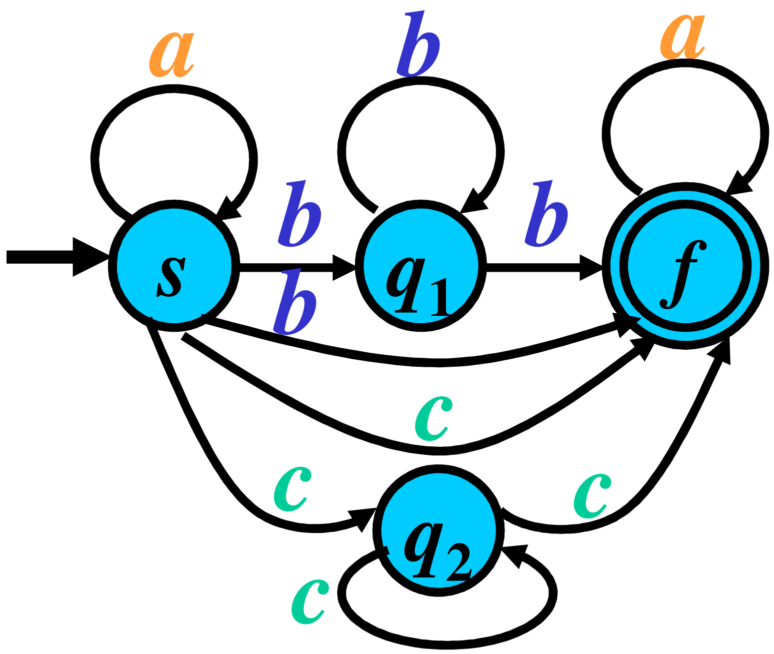




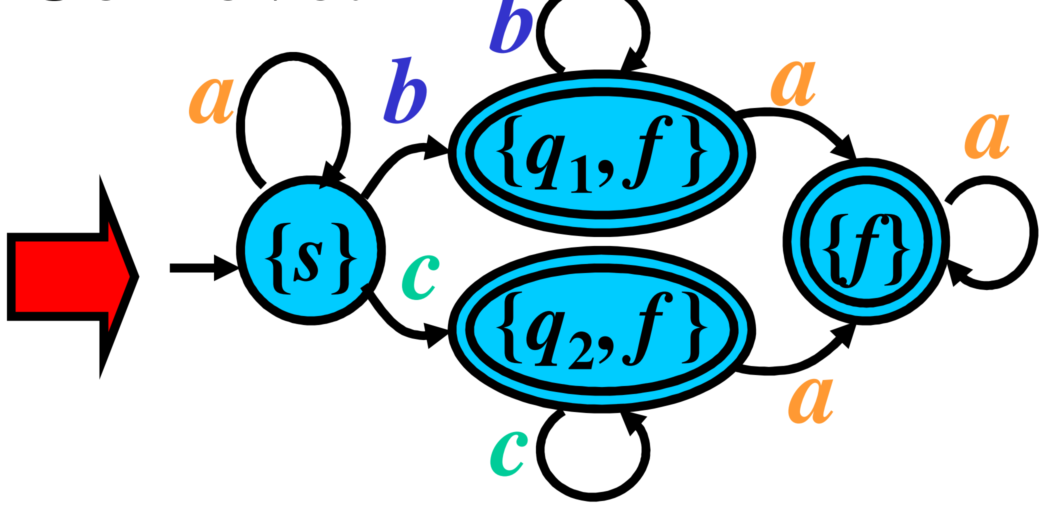
$R_d := R_d \cup \{\{f\}a \rightarrow \{f\}\}$

$Q_{new} = \emptyset,\ Q_d = Q_d \cup \{\{f\}\},$

$F_d := F_d \cup \{\{f\}\}$



Celkově:



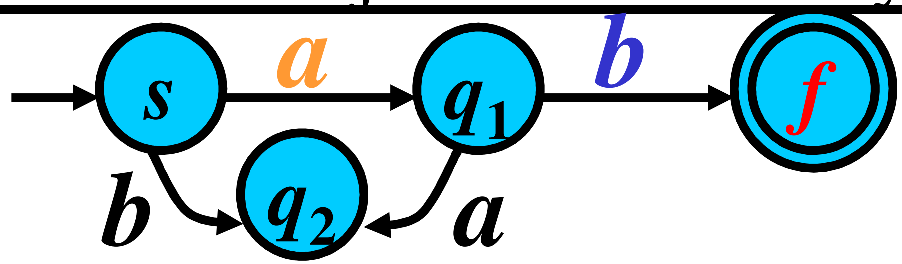
Ukončující stavy

Myšlenka: Stav *q* je *ukončující*, pokud pro nějaký řetězec „dostane“ DKA z *q* do koncového stavu

Definice: Nechť $M = (Q, \Sigma, R, s, F)$ je DKA. Stav $q \in Q$ je *ukončující*, pokud existuje řetězec $w \in \Sigma^*$, pro který platí: $qw \vdash^* f,\ f \in F$. Jinak q je *neukončující*.

Pozn.: Každý neukončující stav může být odstraněn.

Příklad:



Stav s - ukončující: $w = ab$: $sab \vdash q_1b \vdash f$

Stav q_1 - ukončující: $w = b$: $q_1b \vdash f$

Stav f - ukončující: $w = \varepsilon$: $f \vdash^0 f$

Stav q_2 - **neukončující** (neexistuje žádné $w \in \Sigma^*$ takové že: $q_2w \vdash^* q,\ q \in F$)

Algoritmus: Odstranění neukončujících stavů

- **Vstup:** DKA: $M = (Q, \Sigma, R, s, F)$
- **Výstup:** DKA: $M_t = (Q_t, \Sigma, R_t, s, F)$

- **Metoda:**
- $Q_0 := F$; $i := 0$;
- **repeat**

  $i := i + 1$;

  $Q_i := Q_{i-1} \cup \{q\colon qa \rightarrow p \in R, a \in \Sigma, p \in Q_{i-1}\}$;

until $Q_i = Q_{i-1}$;
- $Q_t := Q_i$;
- $R_t := \{qa \rightarrow p\colon qa \rightarrow p \in R,\ p, q \in Q_t, a \in \Sigma\}$.

Odstranění neukončujících stavů: Příklad

$M = (Q, \Sigma, R, s, F)$, kde: $Q = \{s, q_1, q_2, f\}$, $\Sigma = \{a, b\}$,
$R = \{sa \to q_1, sb \to q_2, q_1a \to q_2, q_1b \to f\}$, $F = \{f\}$

$Q_0 = \{f\}$

---

1) $qd \to f; q \in Q; d \in \Sigma$: $\quad q_1b \to f$

$Q_1 = \{f\} \cup \{q_1\} = \{f, q_1\}$

---

2) $qd \to f\ ; q \in Q; d \in \Sigma$: $\quad q_1b \to f$

$qd \to q_1; q \in Q; d \in \Sigma$: $\quad sa \to q_1$

$Q_2 = \{f, q_1\} \cup \{q_1, s\} = \{f, q_1, s\}$

---

3) $qd \to f; q \in Q; d \in \Sigma$: $\quad q_1b \to f$

$qd \to q_1; q \in Q; d \in \Sigma$: $\quad sa \to q_1$

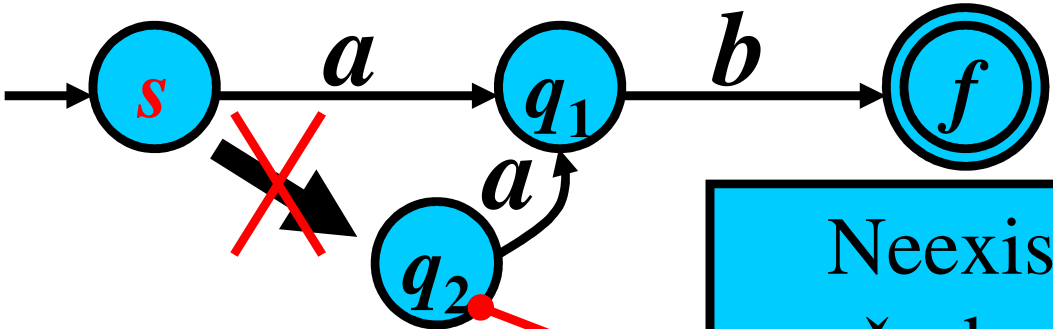
$qd \to s; q \in Q; d \in \Sigma$: $\quad$ **nic**

$Q_3 = \{f, q_1, s\} \cup \{q_1, s\} = \{f, q_1, s\} = Q_2 = Q_t$

$R_t = \{sa \to q_1, \cancel{sb \to q_2}, \cancel{q_1a \to q_2}, q_1b \to f\}$

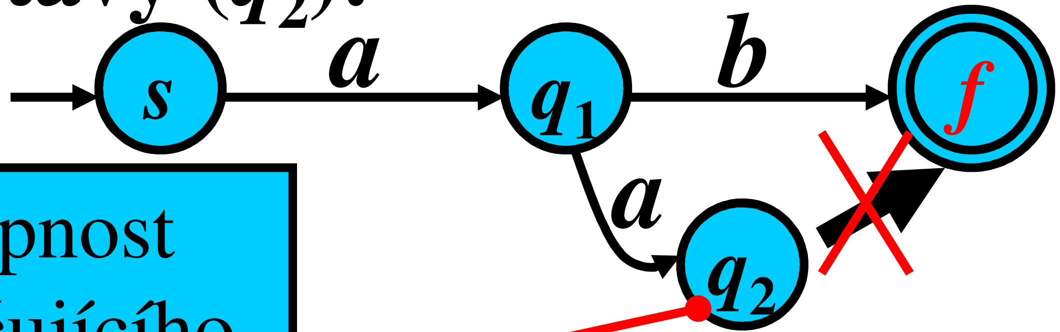
Celkem: Stavy k odstranění

1) Nedostupné stavy (q_2):



Neexistuje posloupnost přechodů z počátečního stavu do nedostupného stavu

2) Neukončující stavy (q_2):



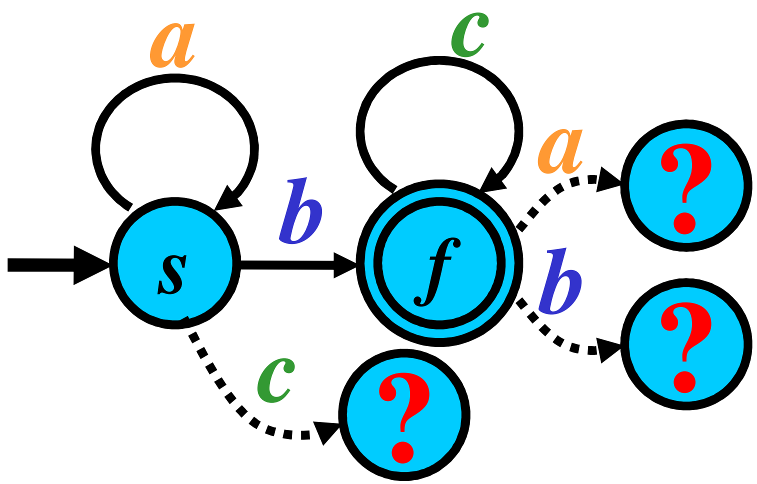
Neexistuje posloupnost přechodů z neukončujícího stavu do koncového stavu

Úplný DKA

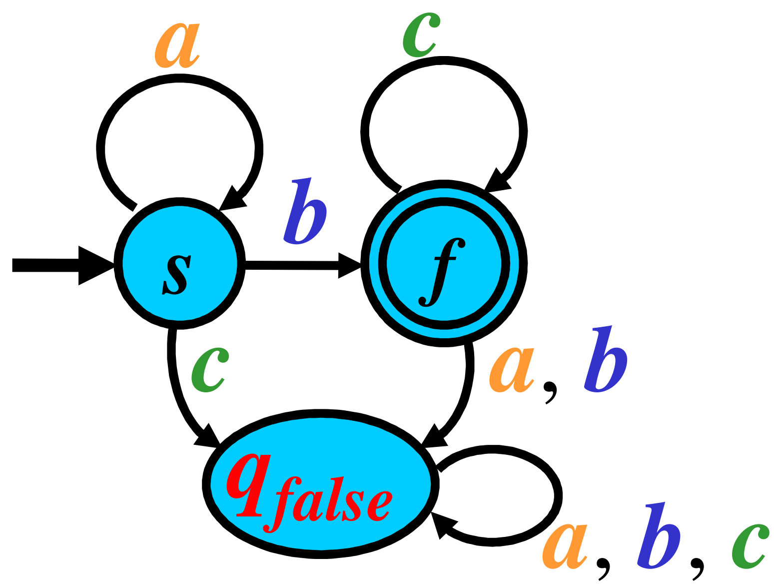
Myšlenka: Úplný DKA se nemůže zaseknout.

Definice: Nechť $M = (Q, \Sigma, R, s, F)$ je **DKA**.
M je ***úplný***, pokud pro libovolné $p \in Q$, $a \in \Sigma$ existuje právě jedno pravidlo $pa \rightarrow q \in R$ pro nějaké $q \in Q$. Jinak M je ***neúplný***.

Převod: **Neúplný DKA:** **Úplný DKA:**



$\Sigma = \{a, b, c\}$



Algoritmus: Z DKA na úplný DKA

Myšlenka: Přidej stav simulující “past”

- **Vstup:** Neúplný DKA $M = (Q, \Sigma, R, s, F)$
- **Výstup:** Úplný DKA $M_c = (Q_c, \Sigma, R_c, s, F)$

- **Metoda:**
- $Q_c := Q \cup \{q_{false}\}$;
- $R_c := R \cup \{qa \rightarrow q_{false}\colon a \in \Sigma, q \in Q_c,$
  $qa \rightarrow p \notin R,\ p \in Q\}.$

Dobře specifikovaný KA

Definice: Nechť $M = (Q, \Sigma, R, s, F)$ je **úplný DKA**.
Pak M je ***dobře specifikovaný KA*** (DSKA), pokud:

1) Q nemá nedostupné stavy

2) Q má maximálně jeden neukončující stav

Pozn.: Pokud dobře specifikovaný KA má neukončující stav, je to q_{false} z předchozího algoritmu

Tvrzení: Pro každý KA M existuje ekvivalentní dobře specifikovaný KA M_{ds}

Důkaz: Použij následující algoritmus

Algoritmus: Převod KA na DSKA

- **Vstup:** KA M
- **Výstup:** DSKA M_{ds}

- **Metoda:**
- převeď KA M na ekvivalentní KA M' bez ε-přechodů
- převeď KA M' na ekvivalentní DKA M_d bez nedostupných stavů
- převeď DKA M_d na ekvivalentní DKA M_t bez neukončujících stavů
- převeď DKA M_t na ekvivalentní úplný DKA M_c
- $M_{ds} := M_c$

Pozn.: V M_{ds} je max. jeden neukončující stav—q_{false}

Typy KA: Shrnutí

	KA	KA bez ε-přech.	DKA	Úplný KA	DSKA
Počet všech pravidel tvaru $p \to q$, kde $p, q \in Q$	**0-n**	**0**	**0**	**0**	**0**
Počet pravidel tvaru $pa \to q$, pro libovolné $p \in Q$ a libovolné $a \in \Sigma$	**0-n**	**0-n**	**0-1**	**1**	**1**
Počet všech nedostupných stavů	**0-n**	**0-n**	**0-n**	**0-n**	**0**
Počet všech neukončujících stavů	**0-n**	**0-n**	**0-n**	**0-n**	**0-1**
Počet všech možných těchto automatů pro jeden regulární jazyk	∞	∞	∞	∞	∞